Universität Rostock Fakultät für Informatik und Elektrotechnik Institut für Nachrichtentechnik Albert-Einstein-Straße 26 D 18059 Rostock

Versuchsanleitung

Zeitbereichsanalyse

Prof. Dr.-Ing. habil. Tobias Weber

27. April 2023

Zusammenfassung

Der vorliegende Versuch dient dem vertieften Kennenlernen der Fourier-Analyse. Als Beispiel dient die Zeitbereichsanalyse, die einen Zusammenhang zwischen den Messungen mit einem Vektornetzwerkanalysator und der Schaltungsgeometrie herstellt. Untersucht werden Einflüsse der Bandbegrenzung und Abtastung.

1. Theorie

1.1. Anwendungsbeispiel der Zeitbereichsanalyse

Die Fourier-Analyse ist ein wichtiger Bestandteil vieler Messverfahren in der Hochfrequenztechnik. Im Folgenden sollen einige diesbezügliche Signalverarbeitungsaspekte diskutiert werden, die neben hochfrequenztechnischen Aspekten beim Konzipieren von Messsystemen und beim Interpretieren von Messergebnissen zu berücksichtigen sind.

Als Beispiel eines linearen zeitinvarianten Systems wird eine Leitung betrachtet, siehe Abbildung 1. Es wird angenommen, dass die Leitung verlustfrei und dispersionsfrei ist. Die Phasengeschwindigkeit $v_{\rm p}$ ist dann frequenzunabhängig und gleich der Lichtgeschwindigkeit c. Die dem Streuparameter <u>S</u>_{2,1} entsprechende Übertragungsfunktion der Leitung ergibt sich zu

$$\underline{H}(f) = \mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi f \frac{l}{c}} \,.$$



Abbildung 1: Leitung mit Verzögerung $t_0 = l/c$

Durch inverse Fourier-Transformation der Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ erhält man die Impulsantwort

$$h(t) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{H}(f)) = \int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}(f) e^{j2\pi ft} df.$$
(1)

Im obigen Beispiel erhält man die Impulsantwort¹²

$$h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j2\pi f \frac{l}{c}} e^{j2\pi f t} df = \int_{-\infty}^{\infty} e^{j2\pi f \left(t - \frac{l}{c}\right)} df = \left[\frac{e^{j2\pi f \left(t - \frac{l}{c}\right)}}{j2\pi \left(t - \frac{l}{c}\right)}\right]_{f=-\infty}^{\infty}$$
$$= \lim_{f \to \infty} \frac{e^{j2\pi f \left(t - \frac{l}{c}\right)} - e^{-j2\pi f \left(t - \frac{l}{c}\right)}}{j2\pi \left(t - \frac{l}{c}\right)} = \lim_{f \to \infty} \frac{\sin\left(2\pi f \left(t - \frac{l}{c}\right)\right)}{\pi \left(t - \frac{l}{c}\right)}$$
$$= \delta\left(t - \frac{l}{c}\right)$$

der Leitung. Insbesondere ist die Fourier-Transformierte des Dirac-Impulses

$$\mathcal{F}(\delta(t)) = 1. \tag{2}$$

Die Impulsantwort h(t) der Leitung beschreibt die Verzögerung

$$t_0 = \frac{l}{c}$$

eines Signals, das sich mit der Lichtgeschwindigkeit c über die Leitung der Länge lausbreitet. Auch in vielen anderen Beispielen besteht ein direkter Zusammenhang zwischen der Impulsantwort h(t) und der Geometrie des Systems. Es ist daher von Interesse, aus der messtechnisch einfacher zu ermittelnden Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ die Impulsantwort h(t) zu berechnen. Die praktische Umsetzung dieser Zeitbereichsanalyse wird in den folgenden Abschnitten diskutiert.

¹Es wird die Eulersche Formel $e^{j\alpha} = \cos(\alpha) + j\sin(\alpha)$ verwendet.

²Es gilt $\delta(t) = \lim_{f \to \infty} \frac{\sin(2\pi ft)}{\pi t}$.

1.2. Eigenschaften der Fourier-Transformation

1.2.1. Umkehrtransformation

Die Fourier-Transformation

$$\underline{H}(f) = \mathcal{F}(h(t)) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j2\pi ft} dt$$
(3)

ist die Umkehrtransformation der inversen Fourier-Transformation (1). Mit der Ausblendeigenschaft des Dirac-Impulses gilt

$$\mathcal{F}\Big(\mathcal{F}^{-1}(\underline{H}(f))\Big) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}(\varphi) e^{j2\pi\varphi t} d\varphi e^{-j2\pi ft} dt$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}(\varphi) \int_{-\infty}^{\infty} e^{j2\pi(\varphi - f)t} dt d\varphi$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}(\varphi) \,\delta(\varphi - f) d\varphi$$
$$= \underline{H}(f) \,.$$

1.2.2. Linearität

Die Fourier-Transformation (3) ist eine lineare Transformation. Es gelten das Proportionalitätsprinzip

$$\mathcal{F}(h(t)) = \int_{-\infty}^{\infty} ch(t) \,\mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi ft} \,\mathrm{d}t = c \int_{-\infty}^{\infty} h(t) \,\mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi ft} \,\mathrm{d}t = c\mathcal{F}(h(t)) \tag{4}$$

und das Superpositionsprinzip

$$\mathcal{F}(g(t) + h(t)) = \int_{-\infty}^{\infty} (g(t) + h(t)) e^{-j2\pi ft} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} g(t) e^{-j2\pi ft} dt + \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j2\pi ft} dt$$

$$= \mathcal{F}(g(t)) + \mathcal{F}(h(t)).$$
 (5)

1.2.3. Ähnlichkeitssatz

Weiterhin gilt für die Fourier-Transformation (3) der Ähnlichkeitssatz

$$\mathcal{F}(h(ct)) = \int_{-\infty}^{\infty} h(ct) \,\mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi ft} \,\mathrm{d}t = \frac{1}{|c|} \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) \,\mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi \frac{f}{c}\tau} \,\mathrm{d}\tau = \frac{1}{|c|} \underline{H}\left(\frac{f}{c}\right), \quad (6)$$

wobei von der Substitution $\tau=ct$ Gebrauch gemacht wurde. Insbesondere gilt für die Zeitumkehr

$$\mathcal{F}(h(-t)) = \underline{H}(-f) \,. \tag{7}$$

1.2.4. Dualität

Aus der Symmetrie der Formeln (1) und (3) folgt die Dualität der Fourier-Transformation:

$$\mathcal{F}^{-1}(h(f)) = \int_{-\infty}^{\infty} h(f) e^{j2\pi ft} df = \int_{-\infty}^{\infty} h(f) e^{-j2\pi f(-t)} df = \underline{H}(-t).$$
(8)

Hiermit erhält man aus (2) die Fourier-Transformierte der konstanten Funktion

$$\mathcal{F}(1) = \delta(f) \,. \tag{9}$$

1.2.5. Faltungstheorem

Mit der inversen Fourier-Transformation

$$s(t) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{S}(f)) = \int_{-\infty}^{\infty} \underline{S}(f) e^{j2\pi ft} df$$

von s(t), siehe (1), folgt das Faltungstheorem

$$\mathcal{F}(s(t) h(t)) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) h(t) e^{-j2\pi ft} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \underline{S}(\varphi) e^{j2\pi\varphi t} d\varphi h(t) e^{-j2\pi ft} dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \underline{S}(\varphi) \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j2\pi (f-\varphi)t} dt}_{\underline{H}(f-\varphi)} dt d\varphi$$

$$= \underline{S}(f) * \underline{H}(f)$$

$$= \mathcal{F}(s(t)) * \mathcal{F}(h(t)).$$
(10)

Die Multiplikation im Zeitbereich entspricht einer Faltung im Frequenzbereich. Wegen der Dualität der Fourier-Transformation gilt weiterhin

$$\mathcal{F}^{-1}(\underline{S}(f)\,\underline{H}(f)) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{S}(f)) * \mathcal{F}^{-1}(\underline{H}(f)), \qquad (11)$$

siehe (8).

1.2.6. Symmetrie

Die inverse Fourier-Transformierte (1) der konjugiert komplexen gespiegelten Übertragungsfunktion $\underline{H}^*(-f)$ ergibt sich mit der Substitution $\varphi = -f$ zu

$$\mathcal{F}^{-1}(\underline{H}^*(-f)) = \int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}^*(-f) e^{j2\pi ft} df = \left(\int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}(\varphi) e^{j2\pi\varphi t} d\varphi\right)^* = h^*(t). \quad (12)$$

Die Impulsantwort h(t) eines physikalischen Systems ist stets reell, das heißt es gilt

$$h(t) = h^*(t) \, .$$

Daraus folgt mit (12) die Symmetrie

$$\underline{H}(f) = \underline{H}^*(-f) \tag{13}$$

der Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$. Der Realteil Re($\underline{H}(f)$) der Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ ist eine gerade Funktion der Frequenz f und der Imaginärteil Im($\underline{H}(f)$) der Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ ist eine ungerade Funktion der Frequenz f.

1.2.7. Modulationssatz

Durch inverse Fourier-Transformation (1) erhält man mit der Substitution $\varphi = f - f_0$

$$\mathcal{F}^{-1}(\underline{H}(f-f_0)) = \int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}(f-f_0) e^{j2\pi ft} df$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}(\varphi) e^{j2\pi(\varphi+f_0)t} d\varphi$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \underline{H}(\varphi) e^{j2\pi\varphi t} d\varphi e^{j2\pi f_0 t}$$
$$= h(t) e^{j2\pi f_0 t}.$$
(14)

Die Frequenzverschiebung $\underline{H}(f - f_0)$ entspricht einer Multiplikation mit $e^{j2\pi f_0 t}$ im Zeitbereich.

1.3. Bandbegrenzung

In der Praxis wird man die Messung der Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ nur in einem begrenzten Frequenzbereich mit einer Bandbreite B, das heißt für Frequenzen -B/2 < f < B/2 durchführen können. Mathematisch entspricht dies einer Multiplikation

$$\underline{G}(f) = \underline{H}(f) \, \underline{W}(f) \tag{15}$$

mit der Fensterfunktion

$$\underline{W}(f) = \frac{1}{B} \operatorname{rect}\left(\frac{f}{B}\right) = \begin{cases} \frac{1}{B} & -\frac{B}{2} < f < \frac{B}{2} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$
(16)

im Frequenzbereich, siehe Abbildung 2.

Gemäß dem Faltungstheorem (11) ergibt sich die Impulsantwort g(t) durch Faltung mit der Impulsantwort w(t) des Fensters zu

$$g(t) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{H}(f)\underline{W}(f)) = h(t) * w(t).$$
(17)

Die Impulsantwort des Rechteckfensters $\underline{W}(f)$ ergibt sich mit der inversen Fourier-Transformation (1) zu³

$$w(t) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{W}(f)) = \int_{-\infty}^{\infty} \underline{W}(f) e^{j2\pi ft} df$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{B} \operatorname{rect}\left(\frac{f}{B}\right) e^{j2\pi ft} df$$

$$= \int_{-\frac{B}{2}}^{\frac{B}{2}} \frac{1}{B} e^{j2\pi ft} df$$

$$= \int_{-\frac{B}{2}}^{\frac{B}{2}} \frac{1}{B} \cos(2\pi ft) df$$

$$= \left[\frac{1}{B} \frac{\sin(2\pi ft)}{2\pi t}\right]_{f=-\frac{B}{2}}^{\frac{B}{2}}$$

$$= \frac{\sin(\pi Bt)}{\pi Bt} = \operatorname{si}(\pi Bt).$$

(18)

Diese unter dem Namen Spaltfunktion bekannte Impulsantwort w(t) hat große Nebenmaxima, was in manchen Anwendungen störend ist. Man verwendet dann andere optimierte Fensterfunktionen $\underline{W}(f)$ [KK12; OS10; Har78].

Die Fensterfunktion $\underline{W}(f)$, siehe (16), wurde so normiert, dass das Maximum der Impulsantwort w(t) des Fensters eins ist:

$$1 = w(0) = \int_{-\infty}^{\infty} \underline{W}(f) \,\mathrm{d}f.$$
(19)

Falls die Impulsantwort h(t) aus einem einzigen Dirac-Impuls besteht, kann man das Gewicht des Dirac-Impulses bei derartiger Normierung der Fensterfunktion $\underline{W}(f)$ direkt am Maximalwert der Impulsantwort g(t) ablesen.

³Es wird die Eulersche Formel $e^{j\alpha} = \cos(\alpha) + j\sin(\alpha)$ verwendet.



Abbildung 2: Bandbegrenzung am Beispiel der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ und der Impulsantwort g(t) einer Leitung

1.4. Tiefpassmodus

Messungen der Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ erfolgen typischerweise beginnend bei einer Startfrequenz f_{Start} bis zu einer Stopfrequenz f_{Stop} , das heißt mit einer Mittenfrequenz

$$f_0 = \frac{f_{\text{Stop}} + f_{\text{Start}}}{2}$$

und einer Bandbreite

$$B = f_{\text{Stop}} - f_{\text{Start}}.$$

Bei bekannter Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ bei positiven Frequenzen f kann die Übertragungsfunktion $\underline{H}(-f)$ bei negativen Frequenzen -f wegen der Symmetrie der Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ bei reellen Impulsantworten h(t) gemäß (13) durch konjugiert komplexe Spiegelung leicht ergänzt werden:

$$\underline{H}(f) = \begin{cases} \underline{H}(f) & f > 0\\ \underline{H}^*(-f) & f < 0 \end{cases}$$
(20)

Es bleibt die Bandbegrenzung auf $f_{\text{Start}} < |f| < f_{\text{Stop}}$. Diese in einer Bandpassübertragungsfunktion $\underline{G}_{\text{BP}}(f)$ resultierende Vorgehensweise wird als Tiefpassmodus bezeichnet.

Die Bandpassübertragungsfunktion

$$\underline{G}_{\rm BP}(f) = \underline{H}(f) \, \underline{W}_{\rm BP}(f) \tag{21}$$

kann man sich als durch Verwenden einer speziellen Fensterfunktion

$$\underline{W}_{\mathrm{BP}}(f) = \frac{1}{2} \underbrace{\frac{1}{B} \operatorname{rect}\left(\frac{-f - f_0}{B}\right)}_{\underline{W}^*(-f - f_0)} + \frac{1}{2} \underbrace{\frac{1}{B} \operatorname{rect}\left(\frac{f - f_0}{B}\right)}_{\underline{W}(f - f_0)}$$
(22)

entstanden denken, siehe (16) und Abbildung 3. Auch diese Fensterfunktion $\underline{W}_{BP}(f)$ ist entsprechend (19) normiert.

Mit Proportionalitätsprinzip (4), Superpositionsprinzip (5), (12), dem Modulationssatz (14) und (18) folgt die Impulsantwort⁴

$$w_{\rm BP}(t) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{W}_{\rm BP}(f))$$

= $\mathcal{F}^{-1}\left(\frac{1}{2}\underline{W}^{*}(-f - f_{0}) + \frac{1}{2}\underline{W}(f - f_{0})\right)$
= $\frac{1}{2}w^{*}(t) e^{-j2\pi f_{0}t} + \frac{1}{2}w(t) e^{j2\pi f_{0}t}$
= $si(\pi Bt) cos(2\pi f_{0}t)$ (23)

des Fensters. Insbesondere bei im Vergleich zur Bandbreite B großer Mittenfrequenz f_0 ergibt sich eine stark oszillierende Impulsantwort $w_{\rm BP}(t)$ des Fensters, siehe Abbildung 3. Die gepunktet gezeichnete Hüllkurve der Impulsantwort $w_{\rm BP}(t)$ des Fensters entspricht der Impulsantwort w(t) des Rechteckfensters gemäß (18).

⁴Es wird die Eulersche Formel $e^{j\alpha} = \cos(\alpha) + j\sin(\alpha)$ verwendet.



Abbildung 3: Fensterfunktion $\underline{G}_{BP}(f)$ und Impulsantwort $w_{BP}(t)$ des Fensters im Tiefpassmodus am Beispiel $f_0 = 1,75B$

1.5. Bandpassmodus

Beim Bandpassmodus verschiebt man die im Frequenzbereich $f_{\text{Start}} < f < f_{\text{Stop}}$ mit einer Mittenfrequenz f_0 gemessene Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ um f_0 zu kleineren Frequenzen f hin, ohne den konjugiert komplex gespiegelten Anteil der Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ bei negativen Frequenzen f zu verwenden. Unter Berücksichtigen der Fensterfunktion $\underline{W}(f)$ gemäß (16) erhält man die auf -B/2 < f < B/2 bandbegrenzte Tiefpassübertragungsfunktion

$$\underline{G}_{\mathrm{TP}}(f) = \underline{H}(f+f_0) \, \underline{W}(f) \,. \tag{24}$$

Diese Tiefpassübertragungsfunktion $\underline{G}_{TP}(f)$ erfüllt im Allgemeinen nicht die Symmetrieeigenschaften gemäß (13). Die aus der Tiefpassübertragungsfunktion $\underline{G}_{TP}(f)$ durch inverse Fourier-Transformation (1) berechnete Tiefpassimpulsantwort

$$\underline{g}_{\mathrm{TP}}(t) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{G}_{\mathrm{TP}}(f)) = \int_{-\infty}^{\infty} \underline{G}_{\mathrm{TP}}(f) \,\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi ft} \,\mathrm{d}f$$
(25)

ist daher im Allgemeinen komplex.

Mit (20), (21) und (22) ergibt sich die Bandpassübertragungsfunktion als Funktion der Tiefpassübertragungsfunktion zu

$$\underline{G}_{\rm BP}(f) = \frac{1}{2}\underline{G}_{\rm TP}^*(-f - f_0) + \frac{1}{2}\underline{G}_{\rm TP}(f - f_0)$$

Durch inverse Fourier-Transformation (1) erhält man mit Proportionalitätsprinzip (4), Superpositionsprinzip (5), (12) und (14) die reelle Bandpassimpulsantwort⁵

$$g_{\rm BP}(t) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{G}_{\rm BP}(f)) = \mathcal{F}^{-1}\left(\frac{1}{2}\underline{G}_{\rm TP}^{*}(-f-f_{0}) + \frac{1}{2}\underline{G}_{\rm TP}(f-f_{0})\right) = \frac{1}{2}g_{\rm TP}^{*}(t) e^{-j2\pi f_{0}t} + \frac{1}{2}g_{\rm TP}(t) e^{j2\pi f_{0}t} = \operatorname{Re}\left(\underline{g}_{\rm TP}(t) e^{j2\pi f_{0}t}\right).$$
(26)

Das Verschieben um f_0 im Frequenzbereich entspricht der Multiplikation mit $e^{j2\pi f_0 t}$ im Zeitbereich und das Ergänzen des konjugiert komplex gespiegelten Anteils der Übertragungsfunktion $\underline{G}_{\rm BP}(f)$ bei negativen Frequenzen f im Frequenzbereich entspricht dem Bilden des Realteils im Zeitbereich. Die komplexe Tiefpassimpulsantwort $\underline{g}_{\rm TP}(t)$ und die reelle Bandpassimpulsantwort $g_{\rm BP}(t)$, siehe Abbildung 4, sind über die Tiefpass-Bandpass-Transformation miteinander verknüpft.



Abbildung 4: Vergleich von Tiefpassmodus und Bandpassmodus am Beispiel der Impulsantworten einer Leitung. $f_0 = 1,75B$

1.6. Abtastung

1.6.1. Abtastung im Frequenzbereich

In der Praxis wird man die Messung der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ nur bei einigen diskreten Frequenzen f durchführen können, das heißt die Übertragungs-

⁵Der Realteil einer komplexen Größe berechnet sich zu $\operatorname{Re}(\underline{x}) = \frac{1}{2} (\underline{x} + \underline{x}^*).$

funktion $\underline{G}(f)$ wird im Frequenzbereich abgetastet. Mit der Dirac-Impulsfolge⁶

$$\operatorname{III}\left(\frac{f}{F}\right) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta\left(\frac{f}{F} - n\right) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} F \,\delta(f - nF) \tag{27}$$

erhält man die äquidistant mit der Abtast
periode ${\cal F}$ abgetastete Übertragungsfunktion

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \underline{G}(nF) F \,\delta(f-nF) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \underline{G}(nF) \,\delta\left(\frac{f}{F}-n\right) = \underline{G}(f) \,\mathrm{III}\left(\frac{f}{F}\right). \tag{28}$$

1.6.2. Dirac-Impulsfolge

Mit dem Superpositionsprinzip (5) und der Ausblendeigenschaft des Dirac-Impulses ergibt sich die inverse Fourier-Transformierte (1) der Dirac-Impulsfolge (27) zu

$$\mathcal{F}^{-1}\left(\mathrm{III}\left(\frac{f}{F}\right)\right) = \mathcal{F}^{-1}\left(\sum_{n=-\infty}^{\infty} F\,\delta(f-nF)\right)$$
$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F\,\delta(f-nF)\,\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi ft}\,\mathrm{d}f$$
$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} F\,\mathrm{e}^{\mathrm{j}nFt}\,.$$

Diese Funktion ist offensichtlich periodisch mit der Periode 1/F. Mit (2), dem Faltungstheorem (10) und (18) gilt weiterhin

$$\delta(t) = \mathcal{F}^{-1}(1) = \mathcal{F}^{-1}\left(\sum_{n=-\infty}^{\infty} \operatorname{rect}\left(\frac{f-nF}{F}\right)\right)$$
$$= \mathcal{F}^{-1}\left(\operatorname{rect}\left(\frac{f}{F}\right) * \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(f-nF)\right)$$
$$= \mathcal{F}^{-1}\left(\frac{1}{F}\operatorname{rect}\left(\frac{f}{F}\right) * \operatorname{III}\left(\frac{f}{F}\right)\right)$$
$$= \operatorname{si}(\pi Ft) \mathcal{F}^{-1}\left(\operatorname{III}\left(\frac{f}{F}\right)\right).$$

Für die inverse Fourier-Transformierte der Dirac-Impulsfolge gilt daher

$$\mathcal{F}^{-1}\left(\mathrm{III}\left(\frac{f}{F}\right)\right) = \begin{cases} \delta(t) & t = 0\\ ? & t = \pm \frac{1}{F}, \pm \frac{2}{F}, \dots \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

⁶Für den Dirac-Impuls gilt mit (6) und (9) $\delta(Ff) = \frac{1}{|F|} \delta(f)$.

Zusammen mit der $1/F\mathchar`$ Periodizität der inversen Fourier-Transformierten der Dirac-Impulsfolge erhält man 7

$$\mathcal{F}^{-1}\left(\mathrm{III}\left(\frac{f}{F}\right)\right) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta\left(t - \frac{n}{F}\right) = F \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(Ft - n) = F \mathrm{III}(Ft), \quad (29)$$

das heißt die inverse Fourier-Transformierte der Dirac-Impulsfolge ist wieder eine Dirac-Impulsfolge.

1.6.3. Periodizität im Zeitbereich

Entsprechend dem Faltungstheorem (11) entspricht die als Multiplikation mit der Dirac-Impulsfolge $\operatorname{III}\left(\frac{f}{F}\right)$ beschriebene Abtastung im Frequenzbereich einer Faltung mit der Dirac-Impulsfolge $F\operatorname{III}(Ft)$ im Zeitbereich:

$$g_{p}(t) = g(t) * (F \amalg (Ft))$$

$$= g(t) * \sum_{n = -\infty}^{\infty} \delta\left(t - \frac{n}{F}\right)$$

$$= \sum_{n = -\infty}^{\infty} g\left(t - \frac{n}{F}\right).$$
(30)

Bezüglich der Umformungen siehe auch (27). Die Faltung mit der Dirac-Impulsfolge $F \amalg (Ft)$ im Zeitbereich entspricht einer periodischen Wiederholung mit der Periodendauer

$$D = \frac{1}{F}.$$
(31)

Falls die Impulsantwort g(t) auf das Intervall -D/2 < t < D/2 zeitbegrenzt wäre, das heißt falls das Abtasttheorem erfüllt wäre, wäre eine perfekte Rekonstruktion der Impulsantwort g(t) durch Multiplikation mit einem Rechteckfenster möglich:

$$g(t) = g_{\rm p}(t) \operatorname{rect}\left(\frac{t}{D}\right) = g_{\rm p}(t) \operatorname{rect}(Ft) \,. \tag{32}$$

Da die Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ bandbegrenzt ist, kann die Impulsantwort g(t) allerdings nur näherungsweise zeitbegrenzt sein, so dass bei geschickter Parametrisierung bestenfalls eine näherungsweise Rekonstruktion möglich ist.

1.6.4. Fourier-Reihe

Die Impulsantwort berechnet sich durch inverse Fourier-Transformation (1) aus den Abtastwerten der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ gemäß (28) unter Verwenden

⁷Für den Dirac-Impuls gilt mit (6) und (9) $\delta(Ff) = \frac{1}{|F|} \delta(f)$.

der Ausblendeigenschaft des Dirac-Impulses zu

$$g_{\rm p}(t) = \mathcal{F}^{-1} \left(\sum_{n=-\infty}^{\infty} \underline{G}(nF) F \,\delta(f - nF) \right)$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \underline{G}(nF) F \,\delta(f - nF) \,\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi f t} \,\mathrm{d}f$$
$$= F \sum_{n=-\infty}^{\infty} \underline{G}(nF) \,\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi nF t} \,.$$
(33)

Dies ist eine Fourier-Reihe.

Die Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ ist aufgrund des Anwendens der Fensterfunktion $\underline{W}(f)$ bandbegrenzt. Im Folgenden wird vereinfachend nur der Fall einer ungeraden Anzahl

$$M = 2N + 1 \tag{34}$$

an nichtverschwindenden Abtastwerten

$$\underline{G}_n = \underline{G}(nF), \quad n = -N \dots + N, \tag{35}$$

weiter betrachtet. Es ergibt sich die Impulsantwort

$$g_{\rm p}(t) = F \sum_{n=-N}^{N} \underline{G}_n \,\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi nFt} \,. \tag{36}$$

Mit (17) und (30) ergibt sich die Impulsantwort zu

$$g_{\mathbf{p}}(t) = h(t) * w(t) * (F \amalg(Ft)).$$

Mit dem Faltungstheorem (11) und (29) gilt

$$w(t) * (F \operatorname{III}(Ft)) = \mathcal{F}^{-1}(\underline{W}(f) \,\mathcal{F}(F \operatorname{III}(Ft))) \\ = \mathcal{F}^{-1}\left(\underline{W}(f) \operatorname{III}\left(\frac{f}{F}\right)\right).$$

Falls ein Rechteckfenster (16) verwendet wird, folgt mit

$$B = MF, (37)$$

(27), der inversen Fourier-Transformation (1) und der Ausblendeigenschaft des

Dirac-Impulses⁸⁹

$$\mathcal{F}^{-1}\left(\underline{W}(f)\,\mathrm{III}\left(\frac{f}{F}\right)\right) = \mathcal{F}^{-1}\left(\frac{1}{B}\,\mathrm{rect}\left(\frac{f}{B}\right)\sum_{n=-\infty}^{\infty}F\,\delta(f-nF)\right)$$
$$= \mathcal{F}^{-1}\left(\frac{1}{B}\sum_{n=-N}^{N}F\,\delta(f-nF)\right)$$
$$= \frac{1}{M}\sum_{n=-N}^{N}\mathcal{F}^{-1}(\delta(f-nF))$$
$$= \frac{1}{M}\sum_{n=-N}^{N}\int_{-\infty}^{\infty}\delta(f-nF)\,\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi ft}\,\mathrm{d}f$$
$$= \frac{1}{M}\sum_{n=-N}^{N}\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi nFt}$$
$$= \frac{1}{M}\,\mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi NFt}\sum_{n=0}^{2N=M-1}\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi nFt}$$
$$= \frac{1}{M}\,\mathrm{e}^{-\mathrm{j}2\pi NFt}\,\frac{1-\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi MFt}}{1-\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi Ft}}$$
$$= \frac{1}{M}\frac{\mathrm{e}^{-\mathrm{j}\pi MFt}-\mathrm{e}^{\mathrm{j}\pi MFt}}{\mathrm{e}^{-\mathrm{j}\pi Ft}-\mathrm{e}^{\mathrm{j}\pi Ft}}$$
$$= \frac{\mathrm{sin}(\pi MFt)}{M\,\mathrm{sin}(\pi Ft)} = \mathrm{di}_{M}(2\pi Ft)\,.$$

Das heißt die Bandbegrenzung und die Abtastung zusammen bewirken eine Faltung der Impulsantwort h(t) mit dem Dirichlet-Kern di_M $(2\pi Ft)$.

1.6.5. Diskrete Fourier-Transformation

Für die Abtastwerte der mit der Abtastperiode

$$T = \frac{D}{M} = \frac{1}{MF} \tag{39}$$

abgetasteten Impulsantwort $g_{\rm p}(t)$ folgt aus (36)

$$g_{\mathrm{p},m} = g_{\mathrm{p}}(mT) = \frac{1}{MT} \sum_{n=-N}^{N} \underline{G}_n \,\mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi \frac{mn}{M}}, \quad m = -N \dots + N.$$
 (40)

⁸Die Summenformel der geometrischen Reihe lautet $\sum_{m=0}^{M-1} q^m = \frac{1-q^M}{1-q}$. ⁹Es wird die Eulersche Formel $e^{j\alpha} = \cos(\alpha) + j\sin(\alpha)$ verwendet.



Abbildung 5: Abtastung im Frequenzbereich und im Zeitbereich. Die am linken Bildrand deutlich sichtbare Abweichung der Abtastwerte $g_{p,m}$ von der Impulsantwort g(t) resultiert aus der periodischen Wiederholung

Dies ist eine inverse diskrete Fourier-Transformation, siehe Abbildung 5.¹⁰ Eine Periode der Impulsantwort $g_{\rm p}(t)$ enthält M Abtastwerte.

Mit der schnellen Fourier-Transformation existiert ein aufwandsgünstiger Algorithmus zum Berechnen der inversen diskreten Fourier-Transformation [CT65; TG13]. Die üblichen Implementierungen der inversen diskreten Fourier-Transformation erwarten abweichend, dass der erste Abtastwert der zur Frequenz f = 0beziehungsweise der zum Zeitpunkt t = 0 gehörende ist. Mit dem die Abtastwerte <u> G_n </u> der Übertragungsfunktion <u>G(f)</u> enthaltenden Vektor **G** und der Abtastperiode **T** im Zeitbereich ergibt sich der Matlab-Code

gp = fftshift(ifft(ifftshift(G)))/T;

zum Berechnen des Vektors gp mit den Abtastwerten $g_{p,m}$ der Impulsantwort $g_p(t)$.¹¹

Hinsichtlich der Parametrisierung gilt:

• Die Bandbreite B ist hinreichend groß zu wählen, so dass eine ausreichende zeitliche Auflösung T der Impulsantwort h(t) erzielt wird.

¹⁰Bei der allgemein üblichen Definition der inversen diskreten Fourier-Transformation ist der Vorfaktor nicht $\frac{1}{MT}$ sondern $\frac{1}{M}$. Bei Verwenden eines Rechteckfensters (16) kürzt sich der zusätzliche Vorfaktor 1/T der inversen diskreten Fourier-Transformation mit dem Vorfaktor 1/B = T der Fensterfunktion weg.

¹¹Der angegebene Matlab-Code berücksichtigt neben dem Fall der ungeraden Anzahl M = 2N + 1 an Abtastwerten auch den Fall der geraden Anzahl M = 2N an Abtastwerten. In beiden Fällen gibt es einen Abtastwert der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ exakt bei der Frequenz f = 0. Per Konvention gibt es dann bei einer geraden Anzahl an Abtastwerten einen zusätzlichen Abtastwert der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ bei negativen Frequenzen f.

- Die Abtastperiode F im Frequenzbereich ist hinreichend klein zu wählen, so dass die Periodendauer D im Zeitbereich deutlich größer als die Dauer der Impulsantwort h(t) ist.
- Bei Kombination der Abtastung mit dem Tiefpassmodus ist besonders darauf zu achten, dass die Übertragungsfunktion $\underline{H}(f)$ bei ganzzahligen Vielfachen der Abtastperiode F abgetastet wird. Insbesondere muss die Startfrequenz f_{Start} ein ganzzahliges Vielfaches der Abtastperiode F sein.

Anwenden der diskreten Fourier-Transformation auf die Abtastwerte $g_{p,m}$, $m = -N \dots + N$, der Impulsantwort $g_p(t)$ ergibt unter Ausnutzen der Periodizität der komplexen Exponentialfunktion¹²¹³

$$T\sum_{m=-N}^{N} g_{p,m} e^{-j2\pi \frac{mn}{M}} = T\sum_{m=-N}^{N} \frac{1}{MT} \sum_{l=-N}^{N} \underline{G}_{l} e^{j2\pi \frac{ml}{M}} e^{-j2\pi \frac{mn}{M}}$$

$$= \frac{1}{M} \sum_{l=-N}^{N} \underline{G}_{l} \sum_{m=n}^{M-1} e^{j2\pi m \frac{l-n}{M}}$$

$$= \frac{1}{M} \sum_{l=-N}^{N} \underline{G}_{l} \begin{cases} M & l=n \\ \frac{1-e^{j2\pi m(l-n)}}{1-e^{j2\pi m \frac{l-n}{M}}} = 0 \quad l \neq n \end{cases}$$

$$= \underline{G}_{n}.$$
(41)

Die diskrete Fourier-Transformation ist die exakte Umkehrtransformation der inversen diskreten Fourier-Transformation. Die M Abtastwerte $g_{p,m}$, $m = -N \dots + N$, der Impulsantwort $g_p(t)$ im Zeitbereich enthalten exakt die selbe Information wie die M Abtastwerte \underline{G}_n , $n = -N \dots + N$, der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ im Frequenzbereich.

1.7. Überabtastung im Zeitbereich

Zur besseren graphischen Darstellung der Impulsantwort $g_p(t)$ möchte man die Verläufe zwischen den Abtastwerten $g_{p,m}$, $m = -N \dots + N$, der Impulsantwort $g_p(t)$ mit der Abtastperiode *T* interpolieren, das heißt man möchte viele Zwischenwerte bestimmen. Das Resultat ist eine Überabtastung um einen ganzzahligen, vereinfachend wieder ungeraden Faktor M_z/M im Zeitbereich. Die Abtastperiode im Zeitbereich ist dann

$$T_{\rm z} = \frac{M}{M_{\rm z}}T = \frac{D}{M_{\rm z}} = \frac{1}{M_{\rm z}F},\tag{42}$$

¹³Die Summenformel der geometrischen Reihe lautet $\sum_{m=0}^{M-1} q^m = \frac{1-q^M}{1-q}$.

 $^{^{12}}$ Bei der allgemein üblichen Definition der diskreten Fourier-Transformation fehlt der VorfaktorT.

vergleiche (39).

Das korrekte Interpolationsverfahren zum Berechnen der

$$M_{\rm z} = 2N_{\rm z} + 1 \tag{43}$$

Abtastwerte

$$g_{\mathbf{p},m} = g_{\mathbf{p}}(mT_{\mathbf{z}}), \quad m = -N_{\mathbf{z}}\dots + N_{\mathbf{z}}, \tag{44}$$

der Impulsantwort $g_{\rm p}(t)$ resultiert aus dem Auswerten der Fourier-Reihe (36):

$$g_{\rm p,m} = g_{\rm p}(mT_{\rm z}) = \frac{1}{MT} \sum_{n=-N}^{N} \underline{G}_n \, \mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi \frac{mn}{M_{\rm z}}} = \frac{1}{M_{\rm z}T_{\rm z}} \sum_{n=-N_{\rm z}}^{N_{\rm z}} \underline{G}_n \, \mathrm{e}^{\mathrm{j}2\pi \frac{mn}{M_{\rm z}}} \,. \tag{45}$$

Dies ist wieder eine inverse diskrete Fourier-Transformation. Im Vergleich zu (40) wurden jetzt M_z statt M Abtastwerte berechnet. Das Reduzieren der Abtastperiode T_z im Zeitbereich entspricht einem Erhöhen der Bandbreite im Frequenzbereich, wobei allerdings die zusätzlichen berücksichtigten Abtastwerte \underline{G}_n der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ außerhalb des Fensters liegen, das heißt alle Null sind und somit keine zusätzliche Information verwendet wurde. Man spricht auch von Zero-Padding, siehe Abbildung 6. Die mit der Periodendauer D im Zeitbereich verknüpfte Abtastperiode F im Frequenzbereich bleibt unverändert.



Abbildung 6: Zero Padding im Frequenzbereich und Überabtastung im Zeitbereich. Dreifache Überabtastung $M_z/M = 3$. M = 15

Mit dem die M Abtastwerte \underline{G}_n der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ enthaltenden Vektor G, der Anzahl N der Abtastwerte \underline{G}_n der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ bei negativen Frequenzen f < 0 und der Abtastperiode Tz im Zeitbereich bei Überabtastung ergibt sich der Matlab-Code

gp = fftshift(ifft([G(N+1:M);zeros(Mz-M);G(1:N)]))/Tz;

zum Berechnen des Vektors gp mit den Mz Abtastwerten $g_{p,m}$ der überabgetasteten Impulsantwort $g_p(t)$.¹⁴

Wollte man ausgehend von den M Abtastwerten $g_{p,m}$, $m = -N \dots + N$, der Impulsantwort $g_p(t)$ die Zwischenwerte durch Interpolation bestimmen, müsste man zunächst mit einer diskreten Fourier-Transformation (41) die Abtastwerte \underline{G}_n , $n = -N \dots + N$, der Übertragungsfunktion $\underline{G}(f)$ berechnen.

2. Versuchsvorbereitung

Aufgabe 1 Zur Reduktion der Nebenmaxima werden einem si-Impuls zwei weitere mit a gewichtete zeitverschobene si-Impulse überlagert:

$$w(t) = si(\pi Bt) + a si(\pi (Bt + 1)) + a si(\pi (Bt - 1)).$$
(46)

Bestimmen Sie den Parameter a so, dass zum Zeitpunkt -2/B die Steigung von si (πBt) entgegengesetzt zur Steigung von a si $(\pi (Bt + 1))$ ist! Aus Symmetriegründen ist dann auch zum Zeitpunkt +2/B die Steigung von si (πBt) entgegengesetzt zur Steigung von a si $(\pi (Bt - 1))$. Im Folgenden wird nur diese spezielle Wahl des Parameters a weiter betrachtet. Skizzieren Sie die Impulsantwort w(t)! Berechnen Sie die zugehörige als Hann-Fenster bekannte Übertragungsfunktion

$$\underline{W}(f) = \mathcal{F}(w(t))! \tag{47}$$

Skizzieren Sie die Fensterfunktion $\underline{W}(f)$!

Aufgabe 2 Bei den durchzuführenden Messungen mit dem Vektornetzwerkanalysator werden eine Startfrequenz von $f_{\text{Start}} = 10 \text{ MHz}$, eine Stopfrequenz von $f_{\text{Stop}} = 3 \text{ GHz}$ und M = 2991 Messpunkte verwendet. Zeigen Sie, dass wie für den Tiefpassmodus erforderlich die Startfrequenz f_{Start} ein ganzzahliges Vielfaches der Abtastperiode F im Frequenzbereich ist! Schätzen Sie die bei einer Zeitbereichsanalyse erzielbare zeitliche Auflösung T ab! Wie groß ist die Periodendauer D im Zeitbereich?

Aufgabe 3 Implementieren Sie die Zeitbereichsanalyse im Tiefpassmodus in Matlab! Verwenden Sie hierzu die zur Verfügung gestellten Matlab-Programmfragmente und nehmen Sie die notwendigen Ergänzungen in der Matlab-Funktion tda_tiefpass vor. Wenn Sie im Matlab-Skript zeitbereichsanalyse keinen Vektornetzwerkanalysator 'none' angeben, werden die in der Datei dut_port1.dat abgespeicherten Messergebnisse verwendet. Testen Sie Ihre Implementierung der Zeitbereichsanalyse mit den zur Verfügung gestellten Messergebnissen eines Leerlaufs

 $^{^{14}}$ Der angegebene Matlab-Code berücksichtigt beliebige ganzzahlige Faktoren $M_{\rm z}/M$ der Überabtastung und neben dem Fall der ungeraden AnzahlM=2N+1an Abtastwerten auch den Fall der geraden AnzahlM=2Nan Abtastwerten.

und eines Kurzschlusses! Kopieren Sie hierzu die Datei dut_port1.dat aus dem jeweiligen Unterverzeichnis in das Arbeitsverzeichnis. Diskutieren Sie die Ergebnisse der Zeitbereichsanalyse im Tiefpassmodus!

Aufgabe 4 Implementieren Sie die Zeitbereichsanalyse im Bandpassmodus in Matlab! Verwenden Sie hierzu die zur Verfügung gestellten Matlab-Programmfragmente und nehmen Sie die notwendigen Ergänzungen in der Matlab-Funktion tda_bandpass vor. Testen Sie Ihre Implementierung der Zeitbereichsanalyse wieder mit den zur Verfügung gestellten Messergebnissen eines Leerlaufs und eines Kurzschlusses und diskutieren Sie die Ergebnisse der Zeitbereichsanalyse im Bandpassmodus!

3. Versuchsdurchführung

Aufgabe 5 Messen Sie die Reflexionsfaktoren

- einer am Ende kurzgeschlossenen Leitung und
- einer aus einer Leitung, einem Parallelwiderstand von 50Ω und einer kurzgeschlossenen Leitung bestehenden Serienschaltung

und führen Sie eine Zeitbereichsanalyse durch! Diskutieren Sie die Ergebnisse. Den Parallelwiderstand können Sie mit einem T-Stück und einem Abschlusswiderstand realisieren.

Für die Reflexionsfaktormessungen sind folgende Bedienschritte direkt am Vektornetzwerkanalysator durchzuführen:

- 1. Zurücksetzen der Einstellungen des Vektornetzwerkanalysators auf Standardwerte mit (PRESET).
- 2. Messen des Reflexionsfaktors $\underline{S}_{1,1}(f)$ mit (MEAS) (S11) aktivieren.
- 3. Einstellen der Startfrequenz von 10 MHz mit (SPAN) (Start).
- 4. Einstellen der Stopfrequenz von 3 GHz mit (SPAN) (Stop).
- 5. Einstellen von 2991 Messpunkten mit (SWEEP) (Number of Points).
- 6. Aktivieren des Single Sweep Modus mit (Sweep) (Single (All Chans))
- 7. Starten einer vollständigen Eintorkalibrierung mit CAL Start Cal One-Port P1
 (Full . Wählen Sie als Steckverbinder N 50Ω (m) und als Kalibrierkit 53K34R-MSON3 aus.
- 8. Anschließen des Messobjekts.
- 9. Auslösen einer Messung mit (SWEEP) (Restart).

Nach Durchführen der Messung kann das Matlab-Skript zeitbereichsanalyse für die Zeitbereichsanalyse gestartet werden, in dem Sie nun den verwendeten Vektornetzwerkanalysator 'zvl' angeben. Es verwendet die Matlab-Funktion vna_capture zum Auslesen der Messwerte des aktiven Traces.

A. Materialliste

Neben einem Arbeitsplatzrechner mit Matlab und GPIB-Schnittstelle wird das in der Tabelle 1 aufgelistete Labormaterial benötigt. Die Versuchsanleitung und die zur Verfügung gestellten Matlab-Programmfragmente sind für den Vektornetzwerkanalysator ZVL von Rohde & Schwarz geschrieben. Eine Anpassung and die meisten anderen handelsüblichen Vektornetzwerkanalysatoren sollte jedoch leicht möglich sein.

Anzahl	Bezeichnung		
1	Vektornetzwerkanalysator ZVL von Rohde & Schwarz		
	mit Option B10 (GPIB-Schnittstelle)		
1	OSM-Kalibrierkit N-female, zum Beispiel 53K34R-		
	MSON3 von Rosenberger		
1	Messtorkabel N-male		
1	Kabel N-male der Länge 6 ft		
1	Kabel N-male der Länge 15 ft		
1	Durchverbindung N-female		
1	50Ω -Abschlusswiderstand N-male		
1	T-Stück N-female		

Tabelle 1:	Materialliste
------------	---------------

B. Sicherheitshinweise

Hochfrequenztechnische Messgeräte sind empfindliche Präzisionsinstrumente. Zum vermeiden von Beschädigungen sind folgende Hinweise zu beachten:

- Vermeiden Sie elektrostatische Aufladungen. Verwenden Sie Erdungsarmbänder.
- Berühren Sie niemals die Kontaktflächen der Steckverbinder. Drehen Sie zum Befestigen und Lösen der Steckverbinder nur die Überwurfmuttern und nicht die Steckverbinder selbst.
- Überschreiten Sie niemals die maximal zulässigen Signalpegel. Diese finden Sie in den Datenblättern und häufig auch direkt am Gerät neben dem

entsprechenden Anschluss. Beachten Sie, dass häufig keinerlei Gleichspannungen zulässig sind.

C. Fourier-Korrespondenzen

Tabelle 2 enthält eine Zusammenstellung der hergeleiteten Fourier-Korrespondenzen.

Literatur

- [CT65] J. W. Cooley und J. W. Tukey. »An algorithm for the machine computation of complex Fourier series«. In: *Mathematics of Computation* 19.90 (Apr. 1965), S. 297–301.
- [Har78] F. J. Harris. »On the use of windows for harmonic analysis with discrete Fourier transform«. In: Proceedings of the IEEE 66.1 (Jan. 1978), S. 51– 58.
- [KK12] K. D. Kammeyer und K. Kroschel. Digitale Signalverarbeitung: Filterung und Spektralanalyse mit MATLAB-Übungen. 8. Auflage. Wiesbaden: Springer Vieweg, 2012.
- [OS10] A. V. Oppenheim und R. W. Schafer. Discrete-Time Signal Processing.
 3. Auflage. Upper Saddle River, NJ: Pearson, 2010.
- [TG13] F. Thuselt und F. P. Gennrich. Praktische Mathematik mit MATLAB, Scilab und Octave: f
 ür Ingenieure und Naturwissenschaftler. Berlin: Springer Spektrum, 2013.

Gleichung	Zeitbereich	Frequenzbereich
(1)	$\int_{-\infty}^{\infty} \underline{X}(f) e^{j2\pi ft} df$	$\underline{X}(f)$
(3)	x(t)	$\int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j2\pi ft} dt$
(4)	cx(t)	$c\underline{X}(f)$
(5)	x(t) + y(t)	$\underline{X}(f) + \underline{Y}(f)$
(6)	x(ct)	$\frac{1}{ c } \underline{X}\left(\frac{f}{c}\right)$
(7)	x(-t)	$\underline{X}(-f)$
(8)	$\underline{X}(-t)$	x(f)
(10)	x(t) y(t)	$\underline{X}(f) * \underline{Y}(f) = \int_{-\infty}^{\infty} \underline{X}(\varphi) \underline{Y}(f - \varphi) \mathrm{d}\varphi$
(11)	$x(t) * y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) y(t-\tau) d\tau$	$\underline{X}(f) \underline{Y}(f)$
(12)	$\underline{x}^*(t)$	$\underline{X}^*(-f)$
(13)	$x(t) = x^*(t)$	$\underline{X}(f) = \underline{X}^*(-f)$
(14)	$x(t) e^{j2\pi f_0 t}$	$\underline{X}(f-f_0)$
(2)	$\delta(t)$	1
(<mark>9</mark>)	1	$\delta(f)$
(18)	$\sin(\pi Bt) = \frac{\sin(\pi Bt)}{\pi Bt}$	$\frac{1}{B}\operatorname{rect}\left(\frac{f}{B}\right)$
(29)	$F \amalg (Ft)$	$\operatorname{III}\left(\frac{f}{F}\right)^{\sim}$

Tabelle 2: Zusammenstellung der wichtigsten Fourier-Korrespondenzen